PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

63-001840

(43) Date of publication of application: 06.01.1988

(51)Int.CI.

F16H 3/08

F16H 3/14

F16H 57/06

(21)Application number: 61-146334

(71)Applicant: TOYOTA MOTOR CORP

(22)Date of filing:

23.06.1986

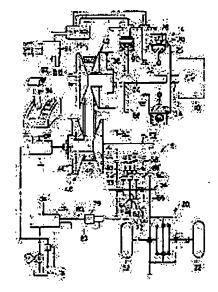
(72)Inventor: JIYUFUKU YASUNOBU

(54) CHANGE GEAR WITH SUB-CHANGE-GEAR FOR VEHICLE

(57)Abstract:

PURPOSE: To effectively restrain the gear rattling and to ensure the gear shift of a sub-change-gear, by allowing a rotating member between a clutch and a sub-change-gear to rotate by the predetermined quantity by means of a rotation controlling device.

CONSTITUTION: When a shift lever fails to reach the first- or secondposition because of interference between a sleeve 68 and a forward gear 56 or a backward gear 60, despite the fact that the shift operation lever 84 is operated to either the forward or backward range after a vehicle, which started its engine just before and is kept as it is, is stopped, a rotation controlling device 94 allows a rotational member, or a disc 88. which is provided between a clutch 14 and a sub-change-gear 18, to rotate by a predetermined quantity. Accordingly, either the forward gear 56 or the backward gear 60 rotates by the predetermined quantity relatively to the sleeve 68. As a result, the interference between the sleeve 68 and either the forward- or backward-gear 56 or 60 can readily be eliminated. Therefore, the gear rattling, which has been experienced in the past, can effectively be restrained, while the gear-shift of the subchange-gear 18 can be established more surely.



LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of extinction of right]

⑩ 公 開 特 許 公 報 (A) 昭63-1840

@Int Cl.4

識別記号

庁内整理番号

③公開 昭和63年(1988)1月6日

F 16 H 3/08 3/14

57/06

7331 - 3J

7331-3J A-6608-3I

審査請求 未請求 発明の数 1 (全7頁)

図発明の名称

副変速機を備えた車両用変速装置

②特 願 昭61-146334

図出 願 昭61(1986)6月23日

⑫発 明 者

寿福 康信

愛知県豊田市トヨタ町1番地 トヨタ自動車株式会社内

①出 願 人 トヨタ自動車株式会社

愛知県豊田市トヨタ町1番地

20代 理 人 弁理士 池田 治幸

外2名

明細書

1. 発明の名称

副変速機を備えた車両用変速装置

- 2. 特許請求の範囲

前記クラッチと副変速機との間に該クラッチを 介して回転させられる回転部材を設けるとともに、 車両停止時において前記シフト操作レバーが前進 または後進レンジに切り換えられたにも拘らず前 記スリーブが前記第1位置あるいは第2位置に到 達しないときには、該回転部材の回転を所定量許容して前記前進用ギヤまたは後進用ギヤを該スリープに対して所定量相対回転させることにより、該副変速機のギヤ段を成立させる回転制御装置を設けたことを特徴とする副変速機を備えた車両用変速装置。

態とされることにより核円板の回転を前記所定量 許容するソレノイドを備えたものである特許請求 の範囲第1項に記載の副変速機を備えた車両用変 速装置。

3. 発明の詳細な説明

技術分野

本発明は副変速機を備えた車両用変速装置に関し、特に、前後進ギヤ段をシフト操作レバーの操作に応答して自動的に成立させる形式の副変速機を備えた車両用変速装置の改良に関するものである。

従来技術

クラッチを介してエンジンの動力が伝達される 回転軸に対して相対回転可能にそれぞれ設けられ た前進用ギヤおよび後進用ギヤと、両ギヤと係合 可能な係合協を有して該回転軸との相対回転不能 かつその軸方向の移動可能に設けられ、シフト操 作レバーの前進または後進レンジへの操作に応答 してアクチュエータにより該軸方向に移動させら れることにより、中立位置から前進用ギヤと係合

記クラッチと副変速機との間にそのクラッチを介して回転させられる回転部材を設けるとべっか前記シフト操作レバーが前記シフト操作レンジに切り換えられたにもりのでは、切りでは、ないときには、該回転部材の回転を下ではして前記前進用ギャをは後進用ギャを該りして対して所定量相対回転させる回転制御装置を設けたことにある。

作用

このようにすれば、エンジンが始動された状態の車両の停止時において前記シフト操作したにも拘らとに操作されたにも拘っととは後進レンジに操作されたにも拘ってが前退用ギャまたは後進用ギャはは第2位置に到達として前記第1位置あるいは第2位置に到達として前記第1位置あるとといいとというには、クラッチと副変連機との間によりには、クラッチと副変連機とのによりに対して所定量相対回転させられることにより、前進用ギャがスリープに対して所定量相対回転され

する第1位置、後進用ギャと係合する第2位置に位置させられるスリープとを含む副変速機を備えた車両用変速装置が知られている。たとえば、特開昭59—80553号公報に記載されたものがそれである。

発明が解決すべき問題点

しかしながら、かかる副変速機を備えた車両用 変速装置においては、エンジンが始動されただした。 の車両の停止時において前記シフト操作レバーが 前進または後進レンジへ操作されたにも拘らまたは後 道にスリープの係合歯が前記用ギャと干渉してスリープとそれら両ギャとの 係合が阻害される場合がある。このような場合に おいてクラッチが接続された場合には、ギャ島 おいてクラッチが接続された場合には、ギャ島 を生じたり或いはギャ段を成立し得ない場合 った。

問題点を解決するための手段 .

本発明は以上の事情を背景にして為されたものであって、その要旨とするところは、前記のような副変速機を備えた車両用変速装置において、前

る.

発明の効果

この結果、スリーブと前進用ギヤまたは後進用ギヤとの干渉を速やかに解消し得るので、従来のようなギャ鳴りを効果的に抑制し得るとともに、 副変速機のギャ段を一層確実に成立させ得る。

実施例

以下、本発明の一実施例を示す図面に基づいて 詳細に説明する。

第1図は副変速機を備えた車両用変速装置の構成を示す図であって、エンジン10のクランク軸12から出力される動力は、磁粉式電磁クラッチ14、無段変速機16、副変速機18、および差動歯車装置20を経て左右一対の駆動輪22.2

上記磁初式電磁クラッチ14は、クランク軸12と無段変速機16の入力軸24との間に設けられており、フライホイール26を介してクランク軸12と一体的に固定され且つ内部に環状の励磁コイル28を有する厚肉円筒状の外周側ヨーク3

無段変速機16は、前記入力軸24に設けられては下シリンダ38によってVの掛ち伝動でルト40の掛り径が変更される可変プーリ42と、出力軸44に設けられて正シリンダ46によって構成されており、入力軸24に伝達されたられており、入力軸24に佐きが出けられており、入力軸24に佐きされたのででは、車速および46の油圧が図示しないよりによりとくる8によりに表して、車速および46の油圧が図示しないは、車速および46の油圧が図示しないでは、車速および46の油圧が図示しないでは、車速および46の油圧が図示しないでは、車はなく16の油にかりング38および46の油にかりとなった。

い変速比制御弁および調圧弁74によってそれぞれ制御されることにより、可変プーリ42.48のV溝幅がそれぞれ変更される。これにより、伝動ベルト40にすべりを生じない程度の必要かつ充分な張力が付与されるとともに無段変速機16が所定の変速比に変速される。

ブ 6 8 は、シフトシリンダ 7 0 によりシフトフォ - ク72を介して駆動されることにより、両スプ ライン歯64、66の何れとも嚙み合わない中立 位置、その中立位置からドライブ出力ギャ56の スプライン歯64と噛み合う第1位置、およびリ バース出力ギャ62のスプライン歯66と噛み合 う第2位置の三位置に位置させられる。 シフトシ リンダ70は、シフトバルブ76等を介してタン ク78からオイルが供給されるようになっており、 シフトバルブ76から両油路80および82を介 してオイルが供給されたときシフトフォーク72 によりスリープ68を中立位置に位置させるとと もに、一方の油路80を介してのみオイルが供給 されたときスリープ68を第2位置に位置させ、 また、他方の油路82を介してのみオイルが供給 されたときスリープ68を第1位置に位置させる。 そして、スリープ68が第1位置あるいは第2位 遺に位置させられることにより、クラッチハブ 6 2 およびギャ 8 6 を介して前記差動歯車装置 2 0 および左右の駆動輪22,22にエンジン10の

ここで、本実施例においては、電磁クラッチ14と無段変速機16との間において、金属製の円板88が前記入力軸24に一体的に固定されているとともに、その円板88の外周部には略コ字状を成すソレノイド90が円板88の両面とそれぞ

れ所定の間隙を隔てた状態で跨設されている。本 実施例においては、円板88が回転部材を構成し ている。ソレノイド90は、シフト提作レバー8 4に設けられたシフトノプスイッチ92の提作に 従って制御装置94によって制御されることによ り、励磁されたときには円板88の回転を阻止す るが非励磁状態とされたときには円板88の回転 を許容する。上記制御装置94は、CPU、RA M、ROMなどを備えて構成されており、RAM の一時記憶機能を利用しつつROMに予め記憶さ れたプログラムに従ってCPUにより入力信号を 処理することによって、以下の一連の操作を実施 させる。なお、シフト操作レバー84はシフトノ プスイッチ92の押込操作を要件として上記各レ ンジへ切り換えられるようになっており、このシ フトノプスイッチ92が、シフト操作レバー84 のDレンジまたはRレンジへの操作と関連して作 動させられる本実施例におけるスイッチを構成す る.

次に、以上のように構成された車両用変速装置

されて、駆動信号DPに応答して調圧弁74が作 動させられることにより、無段変速機16の油圧 シリンダ46の油圧が低下させられて伝動ベルト 40の張力が所定量低下させられる。続くステッ プS6において、予め定められた所定時間、すな わちスリープ68が第1位置あるいは第2位置に 確実に到達するに要する時間待機させられた後、 ステップS7が実行されると、シフト位置スイッ チ81または85が0N状態となって前記位置信 号SPlまたはSP3が出力されたか否かが判断 される。シフト位置スイッチ81または85の何 れか一方がON状態であるときにはギヤ段が成立 しているので、続くステップS8が実行されて、 無段変速機16の油圧シリンダ46の油圧が再び 増大させられることにより、伝動ベルト40の張 力が再び増大させられる。次いで、ステップS9 が実行されることにより、ソレノイド90が非励 磁状態とされて円板88の回転が許容される。

上記ステップS7において、シフト位置スイッチ81、85が共にOFF状態であると判断され

の作動を第2図に示すフローチャートに従って説明する。

エンジン10が起動されている状態では、先ず、 初期処理(図示せず)が実行された後、ステップ SIが実行されて単両が停止状態であるか走行中 であるかが車速Vに基づいて判断される。車速V がゼロであると判断された場合には、ステップS 2が実行されてシフト操作レバー84がDレンジ あるいはRレンジに操作されたか否かが図示しな い位置検出スイッチの作動に基づいて判断される。 この判断が否定された場合には、シフト操作レバ - 8 4 が N レンジまたは P レンジにあるので、以 下のステップがスキップさせられるが、肯定され た場合には、シフトバルプ76およびシフトシリ ンダ70の前進ギヤ段または後進ギヤ段を成立さ せるための作動が開始されているので、ステップ S3が実行されて電磁クラッチ14がOFF状態 とされる。次に、ステップS4が実行されること により、ソレノイド90が励磁されて円板88の 回転が阻止されるとともに、ステップS5が実行

た場合には、スリーブ68の内周歯(係合歯)9 6とスプライン歯64または66がたとえば第3 図に示すように互いに軸心と平行な方向において 干渉して、スリープ68が第1位置または第2位 置に到達せずギヤ段が成立していないので、ステ ップS10のシフト調節ルーチンが実行される。 第4図にそのシフト調節ルーチンを示す。先ず、 ステップSS1が実行されて、シフトバルプ76 の作動により油路80および82がドレンへ排圧 される。次いで、ステップSS2が実行されると、 電磁クラッチ14の励磁コイル28が僅かに励磁 させられることにより、エンジン10の動力が入 力軸 2 4 へ所定量伝達される。次に、ステップ S S3が実行されて、ソレノイド90が予め定めら れた所定時間の間非励磁状態とされることにより、 円板88が所定量回転させられる。これにより、 無段変速機16を介してドライブ出力ギヤ56ま たはリバース出力ギャ60がスリープ68に対し て所定量相対回転させられて、スリープ68の内 周歯96とスプライン歯64または66とが係合

し得る状態とされる。したがって、本実施例にお いては、制御装置94およびソレノイド90等が 回転制御装置を構成している。ソレノイド90を 非励磁とする前記所定時間は、円板88を前記所 定量回転させ得る時間であって、この円板88の 所定量の回転によりドライブ出力ギャ56または リバース出力ギャ60をスリープ68との係合が 可能な位置まで前記所定量相対回転させ得るよう に、好適には、両出力ギャ56、60のスプライ ン歯 6 4 . 6 6 あるいはスリープ 6 8 の内周歯 9 6の歯間距離の1/2を整数倍した回転量にて両 出力ギャ56,60を回転させ得るように、ソレ ノイド90に供給する電流、無段変速機16の変 速比、副変速機18におけるギャ比等に基づいて 予め決定される。次いで、ステップSS4が実行 されると、シフトバルプ76から油路80または 82を介してシフトシリンダ 70へ油圧が供給さ れることにより、スリープ68が第2位置あるい は第1位置に向かって駆動される。次に、前記ス テップS6において再び前記所定時間待機させら

れた後ステップS7が実行される。このステップS7における判断が再び否定された場合には、ステップS6、S7、S10がステップS7における判断が肯定されるまで繰り返し実行される。これにより、副変速機18の前進ギャ段または後進ギャ段が成立する。

一方、ステップS1において、車速Vがは、名子ップS1において、車車とVがは、84がで、車両走行中)と判断された場合レバー84がですが、20に提作されたかでですが、20に対している。ですが、20に対しているが、20に対しているが、20に対しているが、20に対しているが、20に対しているが、20に対しているが、20に対しているが、20に対しているが、20に対しているが、20に対しているでは、が20に対しているでは、が20に対しているでは、統正シリング45の油圧が低下させる。20に対しているでは、20に対しているでは、20に対しているでは、20に対しているでは、20に対しているでは、20に対しているでは、20に対しているでは、20に対しているでは、20に対しているでは、20に対しているでは、20に対しているでは、20に対しているでは、20に対しているでは、20に対しているでは、20に対しているでは、20に対しているでは、20に対しているでは、20に対しているに対しないののでは対しているに対しているに対しないののでは対しているに対しているに対しないののでは対しないのでは対しないののでは対しないるに対しないののでは対しないののではないのはではないるに対しるに対しないののではないののではないののではないののではないののではないるののではないるのではないるのではないの

れにより、スリーブ68とスプライン歯64または66との係合を比較的容易に解除し得る状態とされる。次いで、ステップS14が実行されると、シフト位置スイッチ83がON状態となって位置信号SP2が出力されたか否か、すなわちスリーブ68が中立位置に到達したか否かが判断される。この判断が否定された場合にはスプップS14が繰り返し実行されるが、肯定された場合には続くステップS15が実行されて油圧シリンダ46の油圧が再び増大させられる。

た円板88が所定量回転させられて、出力ギャ56のスプライン歯64または出力ギャ60のスプライン歯64または出力ギャ60のスプライン歯64または対して所定量相対回転させられる。この結果、スリーブ68の内間歯96とスプライン歯64または66との干渉り速やかに解消し得るので、従来のようなギャ鳴りを効果的に抑制し得るとともに、副変速機18を前進ギャ段または後進ギャ段に一層確実に成立させ得る。

なお、前述の実施例において円板88は、電磁クラッチ14と無段変速機16との間に設けられているが、必ずしもその必要はなく、たとえば、無段変速機18との間に設けられていても良いし、また、副変速機18が無段変速機16の前段に設けられている場合には、その副変速機18と電磁クラッチ14との間に設けられていても良い。

また、前述の実施例では、スリーブ 6 8 の移動 に際して油圧シリンダ 4 6 内の油圧が低下させら れていたが、油圧シリンダ 3 8 、または油圧シリ

また、前述の実施例においては、円板88の回 転量はソレノイド90の励磁時間に基づいて所定 量に予め決定されているが、スリープ68の内周 歯96とスプライン歯64、66との周方向にお けるずれ量を正確に検出して両者が確実に係合し

得る量だけ円板88を回転させるようにすること も可能である。この場合においては、たとえば第 5 図に示すように構成される。すなわち、スリー プ 6 8 にその内周歯 9 6 と対応する位置に外周歯 98,100を設け且つそれら外周歯98,10 0の位置をそれぞれ検出する位置検出装置102. 104を設けるとともに、スプライン歯64、6 6の位置をそれぞれ検出する位置検出装置106, 108を設け、位置検出装置102および106、 あるいは位置検出装置104および108を介し て得られる両信号の電圧レベルの差が予め定めら れた設定値以下であれば、両電圧レベルの差が最 大となるまで円板88か回転制御される。なお、 前記外周歯98、100が内周歯96の各歯間 (歯底部)に対応して設けられている場合には、 前記両信号の電圧レベルの差が予め定められた設 定値以上であれば、両電圧レベルの差が最小とない

また、前述の実施例の第2図に示すフローチャートにおいて、ステップS11乃至ステップS1

るまで円板88が回転制御されることとなる。

5の操作を削除しても良い。

また、前述の実施例において、副変速機18は、一組のクラッチハブ62およびスリーブ68を介して前後進ギヤ段がそれぞれ成立させられるようになっているが、必ずしもその必要はなく、たとえば、前進ギヤ段を成立させるためのクラッチハブおよびスリープとが別々に設けられたものであっても良い。

その他、本発明はその趣旨を逸脱しない範囲に おいて種々変更が加えられ得るものである。

4. 図面の簡単な説明

第1図は本発明が適用された車両用変速装置の 構成を示す図であって、一部を断面にして示す図 である。第2図は第1図の車両用変速装置の作動 を説明するためのフローチャートである。第3図 はスリープの内周歯とスプライン歯との干渉状態 の一例を示す図である。第4図は第2図のシフト 調節ルーチンを示すフローチャートである。第5 図は本発明の他の例の要部を示す図である。 10:エンジン

14:磁粉式電磁クラッチ

16:無段変速機 18:副変速機

5 4: 回転軸

56:ドライブ出力ギャ

60:リバース出力ギヤ

68:スリープ 70:シフトシリング

84:シフト操作レバー 88:円板

90: ソレノイド

92:シフトノプスイッチ

9 4 : 制御装置 9 6 : 内周囱

出願人 トヨタ自動車株式会社

代理人 弁理士 池 田 治 幸

(ほか2名)浸漬

z " A

